

Robot Green Picker | Green Picker Robot | Roboter Green Picker



3D



4D

2014
NUOVO
NEW NEU!

Il primo robot delta con motori lineari tubolari trifase

The first delta robot with standard
three phase tubular linear motor

Der erste Delta Roboter mit standard-Dreiphasen
Röhren-Linearmotor

Robot Green Picker

Green Picker è un robot a cinematica parallela che utilizza motori lineari tubolari Green Drive.

Grazie all'utilizzo di moduli standard questo robot ha un ottimo rapporto costo/prestazioni rispetto a soluzioni similari basate su motori rotativi.

Grazie alla struttura parallela "tripod" dei 3 motori lineari tubolari Green Drive, il robot Green Picker ha una descrizione algoritmica che non richiede elevata potenza di calcolo da parte del controller.

Le prestazioni del robot Green Picker sono confrontabili con i robot Delta e raggiungono i 200 cicli/minuto.

I costi del robot Green Picker sono del 30-40% inferiori a prodotti concorrenti con le stesse caratteristiche.

Green Picker is parallel kinematics robots that are driven by Green Drive linear direct drives.

Thanks to the use of standard modules results in a highly cost-effective overall package that implements a similar dynamic in comparison to Delta robots which are equipped with rotary actuators!

Due to the "tripod" parallel array configuration of 3 Green Drive linear motors, Green picker robot is relatively easy to algorithmically describe and the controller power required is relatively low.

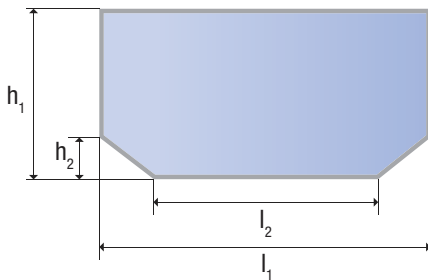
The Green picker performance are comparable to Standard Delta Robot and it has value of about 200 cycle min⁻¹. The system cost of the Green picker robot is about 30-40% less than comparable competitive products.

Green Picker ist ein Parallelkinematik-Roboter, der von Green Drive linearen Direktantrieben angetrieben wird..

Durch den Einsatz von Serienkomponenten ergibt sich ein äußerst kostengünstiges Gesamtpaket, das eine vergleichbare Dynamik wie Delta-Roboter realisiert, die mit rotativen Antrieben ausgerüstet sind.

Wegen der "tripod" parallelen Anordnung der 3 Green Drive linearmotoren ist der Green Picker Roboter algorithmisch relativ einfach zu beschreiben und die benötigte Controllerleistung ist relativ niedrig.

Die Green Picker Leistungsdaten sind mit denen von Delta-Robotern und liegen für eine typische Palettierungsaufgabe bei ca. 200 Takten pro minute. Die Systemkosten liegen bei dem Green Picker Roboter etwa 30-40 % unter dem von vergleichbaren Wettbewerbsprodukten.



Area di lavoro

Working area

Arbeitsbereich

Parameter name	Unit	Symbol	GDP160	GDP250	Simbolo Symbol	Unità Einheit	Parameter	Nome Parametri
Typical speed	m/sec		3,00	3,00		m/sec	Typische Geschwindigkeit	Velocità tipica
Maximum acceleration	G		5,00	5,00		G	Maximale Beschleunigung	Massima accelerazione
Typical payload	Kg		1,00	5,00		Kg	Typische Nutzlast	Carico tipico
Maximum force in the Z-direction	N		255	663		N	Maximale Kraft in Z-Richtung	Forza massima in direzione Z
Maximum force in the X and Y-direction	N		255	663		N	Maximale Kraft in X un Y-Richtung	Forza massima in direzione X e Y
Maximal vertical stroke	mm	h_1	150	150	h_1	mm	Maximaler Vertikal Hub	Massima corsa verticale
Vertical stroke	mm	h_2	20	20	h_2	mm	Vertikal Hub	Corsa verticale
Maximal horizontal stroke	mm	l_1	280	280	l_1	mm	Maximaler Horizontal Hub	Massima corsa orizzontale
Horizontal stroke	mm	l_2	220	220	l_2	mm	Horizontal Hub	Corsa orizzontale